



**Sturtevant
Richmont**

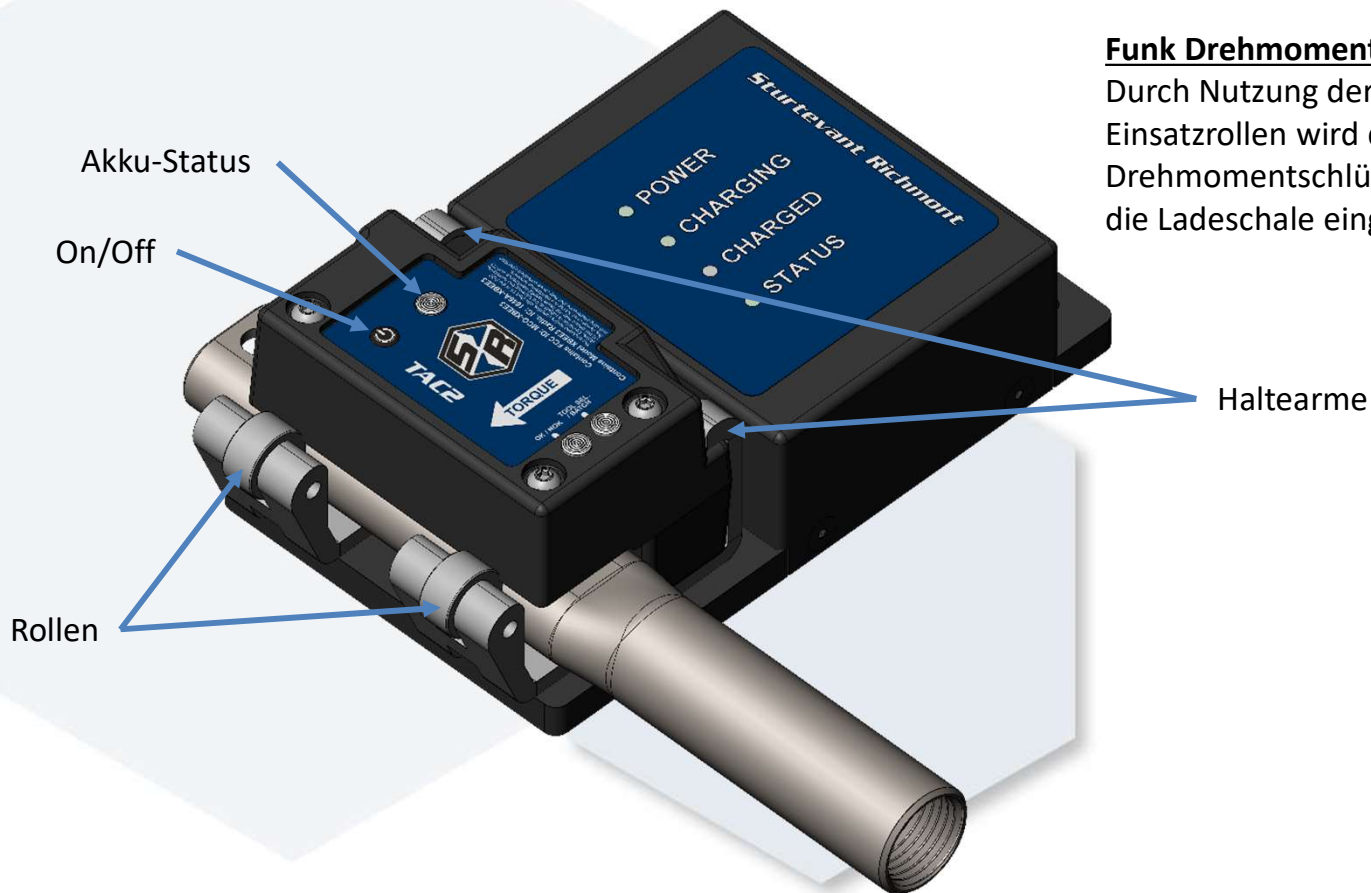


TAC-2 Design Übersicht

Mechanischer Funk-Drehmoment-/Drehwinkelschlüssel



TAC-2 mit neuer Ladetechnik

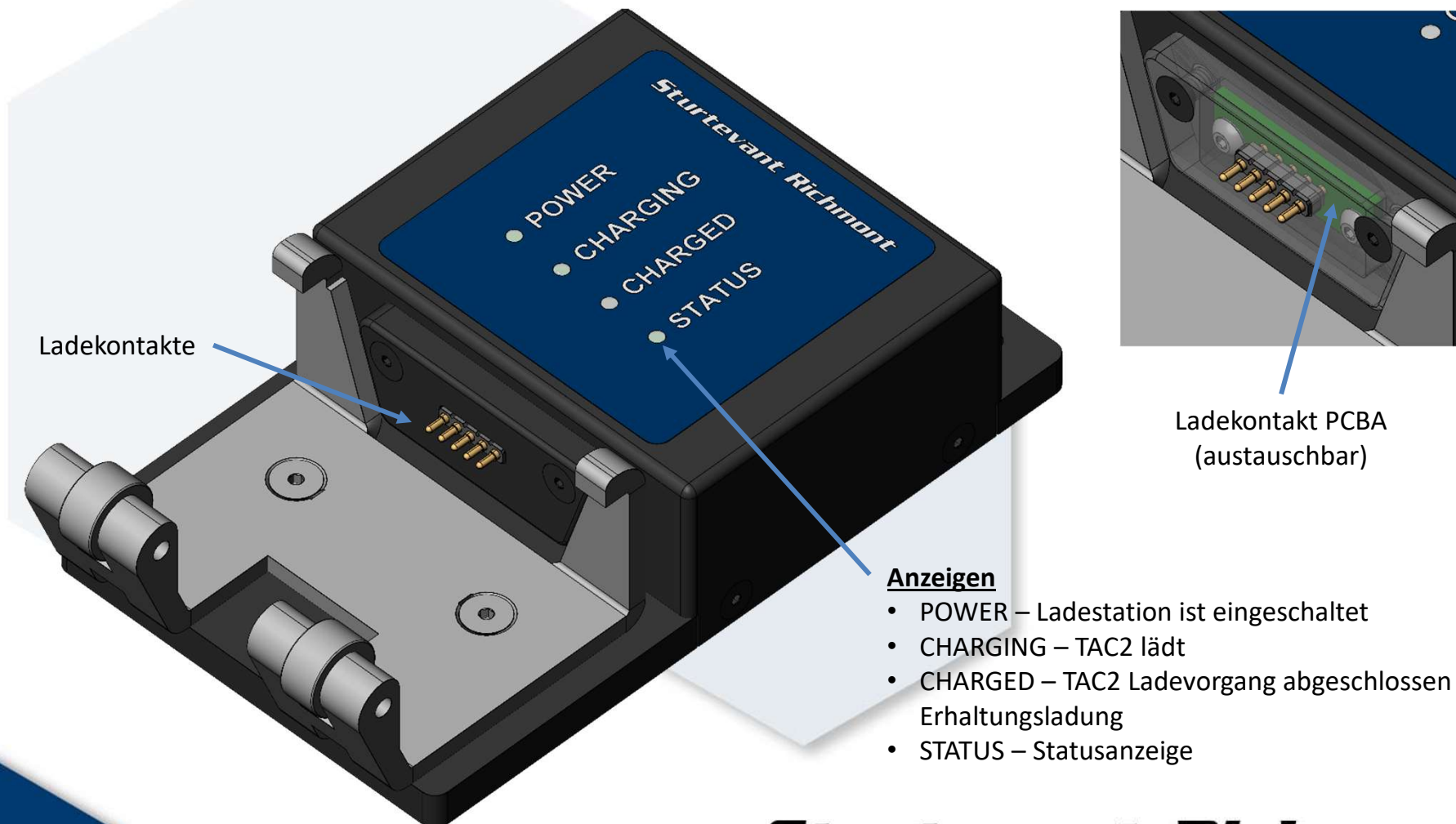


Funk Drehmomentschlüssel aufladen

Durch Nutzung der Haltearme und Einsatzrollen wird der Funk-Drehmomentschlüssel positionsgerecht in die Ladeschale eingesetzt.



TAC-2 Ladestation



Ladekontakte

Ladekontakt PCBA
(austauschbar)

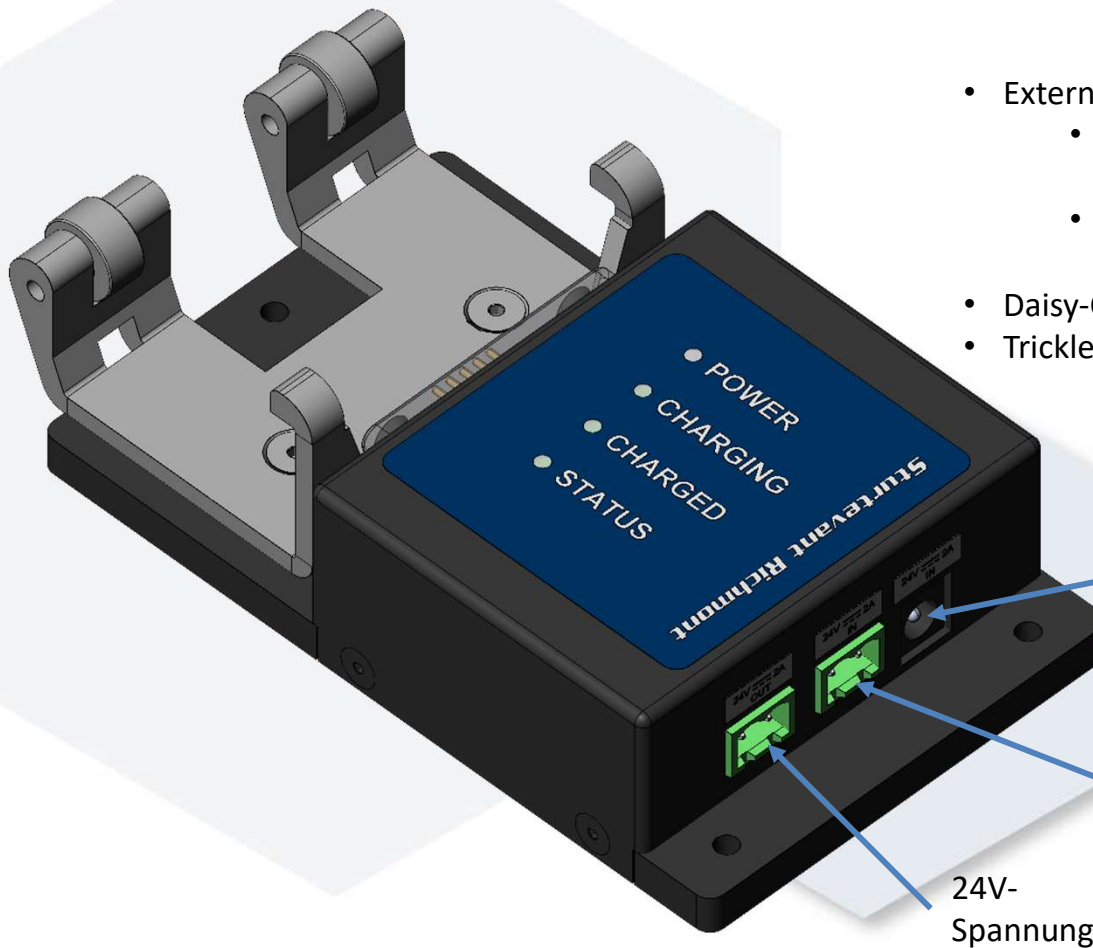
Anzeigen

- POWER – Ladestation ist eingeschaltet
- CHARGING – TAC2 lädt
- CHARGED – TAC2 Ladevorgang abgeschlossen /
Erhaltungsladung
- STATUS – Statusanzeige

Sturtevant Richmond



TAC-2 Ladestation



- Externe oder interne Spannungsversorgung
 - 24V- Eingang über Netzteil oder Global 400(mp) E/A.
 - 24V- Ausgang zur Spannungsversorgung weiterer Ladestationen.
- Daisy-Chain Reihenschaltung von bis zu 8 Ladeschalen
- Trickle-charge Erhaltungsladung

Steckerbuchse
Netzteil

24V-
Spannungseingang
Global400(mp)

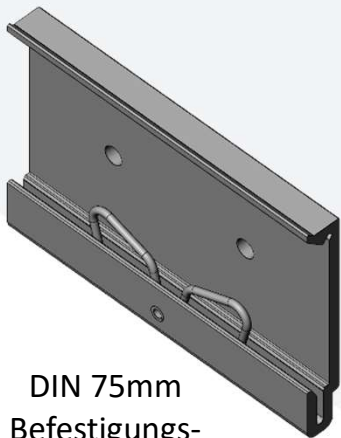
24V-
Spannungsausgang



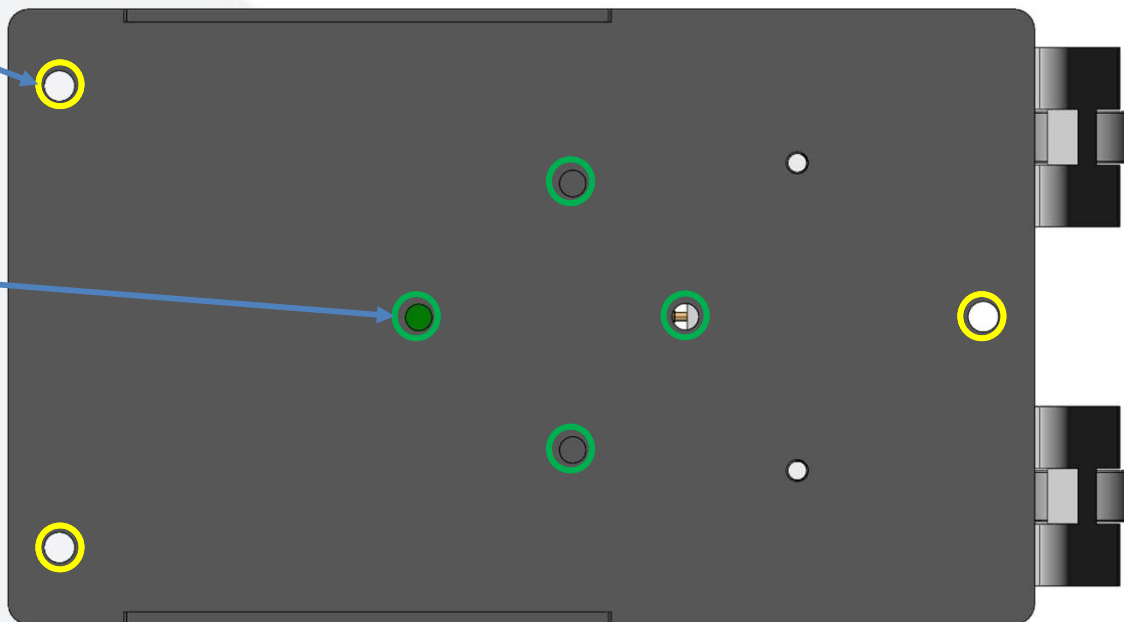
TAC-2 Befestigung

Bohrungen zur Befestigung (3x)
Ø 3,8mm

Gewindebohrungen (4)



DIN 75mm
Befestigungs-
clip für
Hutschiene



- Ladestation kann horizontal oder vertikal befestigt werden.
- Ø 3,8mm zur Nutzung von M3,5 Schrauben zur Befestigung.
- M4 x 0,7 Gewindebohrungen für 75mm DIN Befestigungsclips.



TAC-2 Features

- Mechanischer Klick-Drehmomentschlüssel
 - Fest einstellbar (preset)
- Drehmoment- und Drehwinkelmessung und Übertragung
 - 2 Arbeits-Modi
 - Spitzenwert: Überträgt Drehmoment Click- und Spitzenwert.
 - TAM: Überträgt Drehmoment Click- und Spitzenwert sowie den Drehwinkelwert.
- Drehmomentbereiche
 - **30...1800 lbf.in (~3.4...203 Nm)**
- Feedback
 - Haptisch: durch mechanisches Auslösen des Funk-Drehmomentschlüssels
 - Visuell: LED für Status- und Ergebnisbewertung
 - Akustisch: Signaltonger
- Genauigkeit
 - Drehmoment: $\pm 4\%$
 - Drehwinkel: $\pm 1^\circ$
- Funk-Kommunikation
 - (Herstellereigenes XBee Pro basiertes Protokoll)
- Kommunikation mit Drehmoment-Controller
 - Kompatibel mit Global400, Global400mp und TCVe²
- Gängige Kommunikationsprotokolle über die SR Drehmoment-Controller unterstützt.
 - Open Protocol
 - ToolsNet
 - Ethernet/IP
 - Profinet
 - ...